Через час. Чэнь И наполнил модель самолета керосином и жидким кислородом и поехал на машине в парк у моря. Переместить дрон вниз, установить наземную антенну, включить пульт дистанционного управления и начать отладку сигнала авионики. «Измерение высоты в порядке, температурный датчик шасси в норме, расчет запаса топлива в норме, регулировка скорости и расстояния в норме, функция навигации в норме, обнаружение положения фюзеляжа в норме, передняя и задняя камеры в норме». По сравнению с простым моделью самолета с воздуховодом только с одним переключателем управления скоростью, авионика модели турбореактивного самолета, несомненно, более сложная. Из-за отсутствия наземной РЛС высота может быть измерена только с помощью измерения барометрического давления и температуры с помощью высотомеров. Скорость и расстояние модели самолета, летящего в небе, а также отладка навигации также отличаются от навигации на земле, которая в основном полагается на триангуляцию базовой станции, и необходимо полагаться на позиционирование Бэйдоу для измерения и навигации. Я был занят более сорока минут. С наступлением ночи была завершена вся функциональная отладка модели самолета, а также был завершен отчет об испытательном полете БПЛА. Чэнь И установил сигнальную антенну пульта дистанционного управления, сел перед компьютером, положил левую руку на дроссельную рукоятку, а в правой держал джойстик. Бип! Прозвучал долгий крик. Включена система авионики. Двигатель запускается. Бах! Лазурно-голубое пламя вырывается из сопла двигателя дрона-модели самолета.

Чэнь И отпустил тормоз, открыл дроссельную заслонку, и мощное усилие двигателя вытолкнул дрон-модель самолета прямо вперед.

Голубое пламя в хвосте имеет длину более полуметра, и в ночи можно ясно видеть кольца Маха одно за другим.

«Взлетаем!»

Чэнь И потянул джойстик.

С жужжанием дрон взмыл в воздух под большим углом подъема, как вертикальная ракета, устремляясь в небо.

«Поднять высоту, лететь к океану и снова проверить максимальную скорость и высоту потолка».

Чэнь И управлял дроном, быстро поднялся на высоту 500 метров, затем развернулся и полетел в сторону океана.

Компьютер рядом с ним, который стоил Чэнь И больших денег на заказное программное обеспечение для авионики, непрерывно издает звуковые сигналы, указывая на то, что связь в норме.

В правой части программного обеспечения отображаются различные параметры, такие как скорость дрона, срок службы топлива, высота, широта и долгота, азимут, ускорение и т. д.

Центральный интерфейс разделен на четыре раздела.

Две области сверху показывают переднюю и заднюю перспективы камеры дрона соответственно.

Следующие две части, одна из которых представляет собой позиционирование динамической карты, а другая — 3D-модель из линий, которая в реальном времени имитирует осанку реального дрона.

Вскоре дрон вошел в океан на расстоянии 10 километров от зоны человеческой активности.

Чэнь И посмотрел на карту для определения местоположения, потянул джойстик, увеличил дроссельную заслонку и подачу топлива, и весь дрон начал подниматься прямо вверх.

В темную ночь в направлении океана, казалось, мерцали звезды.

На мониторе компьютера рядом с ним в режиме реального времени имитируемая поза фюзеляжа уже прямая.

Вид от первого лица с камеры на передней части дрона, которая также медленно начинает казаться звездной.

Весь самолет идет по звездам!

«1600 м. 2000 м. 3000 м. 5000»

Чэнь И поддерживал режим подъема дрона, но сосредоточился на экране мониторинга компьютера рядом с ним и смотрел на отображавшиеся на нем параметры высоты дрона.

«7900 метров. Скорость превысила звуковой барьер! Скорость составляет 512 метров в секунду, и фюзеляж трясется!»

В это время, исходя из дрожания изображения с камеры, Чэнь И предположил, что фюзеляж уже трясется.

3D-модель в режиме реального времени. Диаметр сопла двигателя также расширяется до максимума из-за сверхзвуковой скорости.

Рядом с ним также поднимается температурный параметр, что означает, что дрон приближается к тепловому барьеру, вызванному сверхвысокой скоростью, трением воздуха и фюзеляжа.

Чен И контролировал выходную мощность, чтобы сотрясающийся беспилотник не был еще больше разорван воздухом.

Прошло еще десять секунд, и модель самолета-беспилотника начала входить в тепловой барьер, а край объектива отснял фюзеляж, покрасневший от теплового барьера.

Менее чем за минуту дрон поднялся на высоту 20 000 метров.

Эта высота превысила потолок большинства современных истребителей.

Задняя камера запечатлела ночные огни всего Пэнхая и близлежащих городов.

«На высоте 20 000 метров разреженный воздух стратосферы повлиял на эффективность сгорания турбореактивного двигателя».

Чен И взглянул на компьютер и увидел, что топлива осталось три четверти. Не колеблясь, он открыл клапан бака для окисляющего топлива и начал подачу жидкого кислорода.

Писк!

Сопло дрона превратилось в конусообразную трубу, скорость и ускорение резко возросли.

Но благодаря разреженному воздуху в стратосфере на большой высоте, несмотря на стремительный взлет скорости, фюзеляж стал летать более стабильно.

В отличие от начала взлета, фюзеляж не сотрясался из-за высокой скорости.

«30 000 метров, 38 000 метров, 40 000 метров, 55 000 метров, вошел в озоновый слой и камера запечатлела солнце».

Когда беспилотник поднялся на высоту 50 000 метров, солнце, которое зашло более двух часов назад, снова появилось на краю снимка.

Чен И не продолжил подъем беспилотника, а скорректировал его траекторию.

Полет с набором высоты сменился прямолинейным, камера была направлена на солнце, и было сделано несколько снимков подряд.

После съемки Чен И уже подробно ознакомился с характеристиками беспилотника, ему также пришла идея для предстоящей рекламной трансляции, поэтому он больше не планировал продолжать полет.

Контролирует БПЛА, чтобы повернуть нос и начать снижение и приземление.

Десять минут спустя два синих хвостовых огня упали с неба, проскользили почти 100 метров по прямой дороге в парке, а затем остановились.

[Элемент: модель самолета с неподвижным крылом]

[Характеристики: Энергия х7,3, Скорость х13,8, Стабильность х4,9 (-0,6), Прочность х9,4, Связь х10,5, Радарная стрельба х6,1, Авионика х8,7, Красота х2,1]

[Волна сознания: 489]

[Регулируемый атрибут: 0]

«Похоже, преодоление звукового барьера на малой высоте во время подъема все же оказывает некоторое влияние на беспилотник».

Чен И проверил состояние беспилотника и увидел, что атрибут стабильности снизился на 0,6: «Атрибут стабильности снизился, это, вероятно, проблема с внутренней структурой беспилотника».

Я занимаюсь моделированием самолетов вот уже несколько лет.

Даже если он не из профессионального профиля, у Чен И есть определенное понимание авиации.

Когда самолет летит на высокой скорости, помимо сопротивления воздуха, детали и конструкции внутри фюзеляжа также должны выдерживать перегрузку и кручение, вызванные сверхскоростным полетом.

Если первое не будет пройдено, самолет будет разорван воздухом, поскольку не выдержит его натиска.

Если второе не будет пройдено, самолет развалится из-за чрезмерной перегрузки.

Как раз при наборе скорости на большой высоте fuselage shook.

С высокой вероятностью конструкция механизма несовершенна, а стабильности недостаточно, в результате чего возникли проблемы.

Если бы скорость была выше, или Чен И маневрировал под большим углом, беспилотник развалился бы в воздухе.

Похоже, что при создании сверхскоростных самолётов в будущем, помимо скорости, решающее значение будет иметь и стабильность.

В этот раз внедрял 400 волн сознания и можно было подстроить два параметра. Чуть снизил красоту, чуток понизил связь и из них сложил стабильность.

Раскрытие цветного луча света.

Ну что, уродина.

Чэнь И взглянул на подстроенный беспилотник, зашёл на учётные записи самостоятельного медиа больших платформ, загрузил только что сделанные фотографии и скриншоты программного интерфейса авиаэлектронного оборудования, а также выпустил объединённое уведомление.

□Новейший турбореактивный, прямо взлетает на высоту в 50000 метров, смотрите на закат, наслаждайтесь звёздным небом. Завтра, в ожидании этого! □

http://tl.rulate.ru/book/92530/3921790